Тема 14 0 Использование датчика движения . Энкодеры.

Движения можно контролировать

по скорости вращения вала.

по радиолокации до контрольной точки.

по акустическим показателям.

по расположению звёзд.

Для обеспечения позиционирования рабочих органов станков и иных мехатронных систем широко используются энкодеры и герконы.



инкрементная диаграмма.

Геркон формирует сигнал о наступившем событии.

Энкодер - формирует данные о положении движения в заданной области.

Используя несколько энкодеров можно организовать достаточную точность позиционирования.





Интерфейс

Схема, рекомендуемая для получения сигналов A, B, I0.

В системах управления, которые не используют

СИНУСОИДАЛЬНЫЕ сигналы, рекомендуется соединить их с

соответствующими сигналами источника напряжения, чтобы

уменьшить импеданс между энкодером и системой управления

